



ARTECO

MOTION CONTROL TECHNOLOGIES

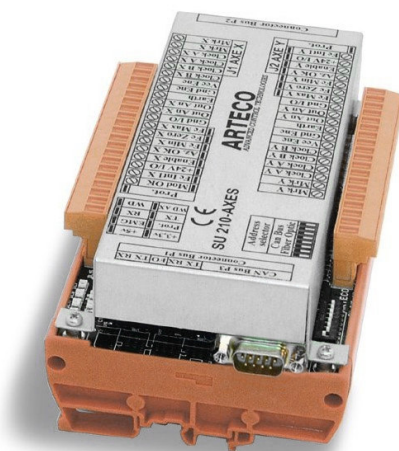
MODULI ASSI CANOpen

Ogni modulo gestisce due assi, che controllano in autonomia la movimentazione, chiudendo il loop di controllo localmente.

Ciò diminuisce il carico di elaborazione dell'unità centrale di comando, che può perciò governare un numero elevato di dispositivi.

E' possibile dunque costruire reti di dispositivi di controllo asse remoti collegati via CanBus, con impegno minimo di cablaggio e localizzazione periferica delle funzioni di posizionamento.

La compatibilità dei moduli SU con il fieldbus CANOpen consente di connetterli a moduli e sistemi conformi al medesimo standard facilmente reperibili sul mercato.



CARATTERISTICHE	DESCRIZIONE	NOTE
FIELDBUS		
CanBus	CANOpen 2.0b	CANOpen standard in configurazione Slave
ALIMENTAZIONE		
Tensione di alimentazione	24 Vcc ± 20%	
GESTIONE ASSI		
Numero assi	2	
Conteggio encoder	200 KHz, 32 bit	
Interfaccia encoder	Push Pull, Line Driver, 5Vcc, 12Vcc	Selezionabile da ponticello
Monitoraggio assi	Watch Dog Fine corsa	Disabilitazione asse in caso d'allarme Hardware e software
Controllo movimentazione	PID o Feed-Forward Taratura automatica Offset	Disponibile via software Disponibile via software
Prestazione multi asse	Posizionamento Interpolazione lineare Asse elettrico Rampa "S"	
GENERALI		
Conessioni al campo	Mediante morsettiera separabile	
Contenitore	Schermato	Dimensioni 175mm x 108mm h 75mm
Montaggio	Su guida DIN	
Conformità	CE EN 50081/2, EN50082/2	Autocertificati